

ΠΕΡΙ ΤΗΣ ΚΙΝΗΣΕΩΣ ΥΛΙΚΟΥ ΣΗΜΕΙΟΥ  
ΕΠΙ ΣΤΑΘΕΡΑΣ ΚΩΝΙΚΗΣ ΕΠΙΦΑΝΕΙΑΣ

Υ Π Ο

ΘΩΝΟΣ ΠΥΛΑΡΙΝΟΥ

ΚΑΘΗΓΗΤΟΥ ΤΟΥ ΠΑΝΕΠΙΣΤΗΜΙΟΥ ΘΕΣΣΑΛΟΝΙΚΗΣ

## ΠΕΡΙ ΤΗΣ ΚΙΝΗΣΕΩΣ ΥΛΙΚΟΥ ΣΗΜΕΙΟΥ ΕΠΙ ΣΤΑΘΕΡΑΣ ΚΩΝΙΚΗΣ ΕΠΙΦΑΝΕΙΑΣ

Ἡ κίνησις ὑλικοῦ σημείου ἐπὶ τυχούσης σταθερᾶς ἐπιφανείας ἀνευ τριβῆς εἶναι πάντοτε δυνατόν, ὡς γνωστόν, νὰ μελετηθῇ τῇ βοήθειᾳ ἐξισώσεων ἀνεξαρτήτων τῆς ἐπὶ τοῦ σημείου ἀσκουμένης ἀντιδράσεως τῆς ἐπιφανείας, χρησιμοποιουμένων εἴτε ἀμφοτέρων τῶν ἐν τῇ περιπτώσει ταύτῃ ἀντιστοιχουσῶν ἐξισώσεων τοῦ Lagrange, εἴτε τῆς μιᾶς τούτων καὶ τῆς ἐξισώσεως τῆς κινητικῆς ἐνεργείας.

Ὅταν ὅμως ἡ ἐπιφάνεια ἐφ' ἧς κινεῖται τὸ σημεῖον εἶναι *κωνικὴ* δυνάμεθα νὰ μορφώσωμεν καὶ ἄλλην ἐξίσωσιν ἀνεξάρτητον τῆς ἀντιδράσεως τῆς ἐπιφανείας, τῆς ὁποίας ἡ χρησιμοποίησις ἐνδείκνυται εἰς ὠρισμένας περιπτώσεις.

Ἄν, ὄντως,  $F$  ἡ ἐπὶ τοῦ σημείου ἀπ' εὐθείας ἐνεργοῦσα δύναμις,  $N$  ἡ ἀντίδρασις τῆς ἐπιφανείας, κάθετος ἐπὶ τὴν ἐπιφάνειαν εἰς ἐκάστην θέσιν τοῦ κινήτου μὴ ὑπαρχούσης τριβῆς, καὶ  $b$  ἡ ἐπιτάχυνσις αὐτοῦ, ἡ κινουῦσα τὸ σημεῖον δύναμις θὰ εἶναι

$$(1) \quad m b = F + N,$$

ἡ δὲ ροπή ταύτης ὡς πρὸς τὴν κορυφὴν τῆς ἐπιφανείας, λαμβανομένην ὡς ἀρχὴν τοῦ συστήματος ἀναφορᾶς,

$$(2) \quad m b \wedge r = F \wedge r + N \wedge r, \quad 1) \quad \text{ἐνθα}$$

$r$  ἡ ὀρίζουσα τὸ σημεῖον ἀπὸ τῆς κορυφῆς τῆς ἐπιφανείας διανυσματικὴ ἀκτίς.

Ἐξ ἄλλου ἂν  $v$  ἡ ταχύτης τοῦ σημείου, ἡ κινητικὴ ροπή αὐτοῦ ὡς πρὸς τὴν ἀρχὴν τῶν συντεταγμένων θὰ εἶναι

$$m v \wedge r,$$

---

1) Διὰ τῶν συμβόλων  $\wedge$  καὶ  $\times$  παριστῶμεν ἀντιστοίχως τὸ γεωμετρικὸν καὶ τὸ ἀλγεβρικὸν γινόμενον δύο διανυσμάτων.

ἢ δὲ παράγωγος τοῦ τετραγώνου τοῦ διανύσματος τούτου ὡς πρὸς τὸν χρόνον :

$$\frac{d}{dt} \left| (m\mathbf{v}) \wedge \mathbf{r} \right|^2 = 2 \left| (m\mathbf{v}) \wedge \mathbf{r} \right| \times \frac{d}{dt} \left| (m\mathbf{v}) \wedge \mathbf{r} \right| = \\ 2 \left| (m\mathbf{v}) \wedge \mathbf{r} \right| \times \left| (m\mathbf{b}) \wedge \mathbf{r} \right|$$

καὶ λόγῳ τῆς (2)

$$(3) \quad \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \left| (m\mathbf{v}) \wedge \mathbf{r} \right|^2 = \left| (m\mathbf{v}) \wedge \mathbf{r} \right| \times \left| \mathbf{F} \wedge \mathbf{r} \right| + \left| (m\mathbf{v}) \wedge \mathbf{r} \right| \times \left| \mathbf{N} \wedge \mathbf{r} \right|$$

ἀλλὰ

$$\left| (m\mathbf{v}) \wedge \mathbf{r} \right| \times \left| \mathbf{N} \wedge \mathbf{r} \right| = m \left| (\mathbf{v} \times \mathbf{N}) \cdot \mathbf{r}^2 - (\mathbf{v} \times \mathbf{r}) \cdot (\mathbf{N} \times \mathbf{r}) \right| = 0,$$

διότι  $\mathbf{v} \times \mathbf{N} = \mathbf{N} \times \mathbf{r} = 0$ .

ἐπομένως

$$(4) \quad \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \left| (m\mathbf{v}) \wedge \mathbf{r} \right|^2 = \left| (m\mathbf{v}) \wedge \mathbf{r} \right| \times \left| \mathbf{F} \wedge \mathbf{r} \right| :$$

ἐξίσωσις ἀνεξάρτητος τῆς ἀντιδράσεως τῆς ἐπιφανείας.

Θὰ ἐξετάσωμεν ἤδη δύο περιπτώσεις εἰς τὰς ὁποίας ἡ χρησιμοποίησις τῆς ἐξισώσεως ταύτης ἄγει εἰς συμπεράσματα ἄξια λόγου.

I. Θεωρήσωμεν ὑλικὸν σημεῖον εὐρισκόμενον ἐν τῷ πεδίῳ κεντρικῆς δυνάμεως καὶ ἠναγκασμένον νὰ κινῆται ἐπὶ κωνικῆς ἐπιφανείας ἐχούσης κορυφὴν τὸ κέντρον ἀφ' οὗ ἐκπορεύεται ἡ δύναμις τοῦ πεδίου.

Ἄν, ὡς ἀνωτέρω, ληφθῇ ἡ κορυφὴ τῆς ἐπιφανείας ὡς ἀρχὴ τοῦ συστήματος ἀναφορᾶς, θὰ εἶναι

$$\mathbf{F} \wedge \mathbf{r} = 0,$$

διότι ἡ  $\mathbf{F}$  εἶναι ἐν τῇ ἐν λόγῳ περιπτώσει δύναμις κεντρικῆ ἐκπορευομένη ἀπὸ τῆς ἀρχῆς καὶ ἡ (4) γίνεται

$$\frac{d}{dt} \left| (m\mathbf{v}) \wedge \mathbf{r} \right|^2 = 0 \quad \text{ἦτοι}$$

$$(5) \quad \left| (m\mathbf{v}) \wedge \mathbf{r} \right|^2 = \text{σταθερῶ} :$$

ἄλλως λέξει τὸ μέτρον τῆς κινητικῆς ροπῆς τοῦ σημείου ὡς πρὸς τὴν κορυφὴν τῆς ἐπιφανείας παραμένει κατὰ τὴν διάρκειαν τῆς κινήσεως σταθερόν.

Ἐπίσης, ὡς εὐκόλως ἀναγνωρίζεται, τὸ μέτρον τῆς κινητικῆς ροπῆς τοῦ σημείου παραμένει σταθερόν καὶ εἰς τὴν περίπτωσιν καθ' ἣν τοῦτο εἶναι ὑποχρεωμένον νὰ κινῆται ἄνευ τριβῆς ἐπὶ σφαίρας ἐχούσης κέντρον τὸ σημεῖον ἀφ' οὗ ἐκπορεύεται ἡ δύναμις τοῦ πεδίου.

Ἄλλὰ καὶ ἀντιστρόφως, ἂν ὑλικὸν σημεῖον εὐρισκόμενον ἐν τῷ πεδίῳ κεντρικῆς δυνάμεως εἶναι ἠναγκασμένον νὰ κινῆται ἐπὶ σταθερᾶς ἐπιφανείας ἄνευ τριβῆς, τὸ μέτρον τῆς κηνητικῆς ροπῆς αὐτοῦ παραμένει κατὰ τὴν κίνησιν σταθερόν, μόνον ὅταν ἡ κίνησις γίνεται ἢ ἐπὶ κωνικῆς ἐπιφανείας ἐχούσης κορυφὴν τὸ κέντρον ἀφ' οὗ ἐκπορεύεται ἡ δύναμις τοῦ πεδίου, ἢ ἐπὶ σφαιράς ἐχούσης κέντρον τὸ σημεῖον τοῦτο.

Πράγματι : ἂν τὸ κέντρον ἀφ' οὗ ἐκπορεύεται ἡ δύναμις τοῦ πεδίου ληφθῇ ὡς ἀρχὴ τοῦ συστήματος ἀναφορᾶς εἶναι δὲ

$$\left| (m\mathbf{v}) \wedge \mathbf{r} \right|^2 = \text{σταθερῶ},$$

ἐπειδὴ  $\mathbf{F} \wedge \mathbf{r} = 0$ , ἐκ τῆς (β) προκύπτει

$$\left| (m\mathbf{v}) \wedge \mathbf{r} \right| \times \left| \mathbf{N} \wedge \mathbf{r} \right| = 0,$$

ἢ, ἐπειδὴ εἶναι  $\mathbf{v} \times \mathbf{N} = 0$  μὴ ὑπαρχούσης τριβῆς  
 $(\mathbf{v} \times \mathbf{r}) \quad (\mathbf{N} \times \mathbf{r}) = 0$ , ὁπόθεν

$$\text{ἢ} \quad (\alpha) \quad \mathbf{v} \times \mathbf{r} = 0$$

$$\text{ἢ} \quad (\beta) \quad \mathbf{N} \times \mathbf{r} = 0.$$

Αἱ ἐπιφάνειαι αἱ ἀντιστοιχοῦσαι εἰς τὴν (α) εἶναι σφαιραὶ ἔχουσαι κοινὸν κέντρον τὴν ἀρχήν : διότι

$$\mathbf{v} \times \mathbf{r} = \frac{1}{2} \frac{d}{dt} (r^2)$$

καὶ ἐκ τῆς (α)  $r^2 = \text{σταθ.}$

Αἱ δὲ ἀντιστοιχοῦσαι εἰς τὴν (β) εἶναι κῶνοι ἔχοντες ὡς κορυφὴν τὴν ἀρχήν:

Διότι, ἂν  $f(x, y, z) = 0$  ἡ ἐξίσωσις τῆς ἐπιφανείας ἐφ' ἧς ὑποτίθεται κινούμενον τὸ σημεῖον, ἡ ἀντίδρασις  $\mathbf{N}$ , ὡς κάθετος ἐπὶ τὴν ἐπιφάνειαν θὰ εἶναι συγγραμμικὴ πρὸς τὸ διάνυσμα  $\text{grad} f \left( \frac{df}{dx}, \frac{df}{dy}, \frac{df}{dz} \right)$ , ἔπομένως θὰ εἶναι

$$(\gamma) \quad \mathbf{N} = \lambda \text{grad} f$$

Δι' ἀπαλοιφῆς τοῦ  $\mathbf{N}$  μεταξὺ τῶν (β) καὶ (γ) προκύπτει

$$\lambda \text{grad} f \times \mathbf{r} = 0,$$

ἐπειδὴ δὲ  $\lambda \neq 0$ , ἐφ' ὅσον ἀποκλείομεν τὰ διὰ τῆς ἀρχῆς διερχόμενα ἐπιπεδα ἐφ' ὧν ἡ κίνησις εἶναι ἐλευθέρη, θὰ εἶναι

$$\text{grad} f \times \mathbf{r} = 0 \quad \text{ἢ}$$

$$x \frac{df}{dx} + y \frac{df}{dy} + z \frac{df}{dz} = 0$$

Αἱ διαφορικοὶ ἔξιιώσεις τοῦ σμήνου τῶν χαρακτηριστικῶν τῆς ἔξι-  
ώσεως ταύτης εἶναι

$$\frac{dx}{x} = \frac{dy}{y} = \frac{dz}{z},$$

ὥστε αἱ χαρακτηριστικαὶ εἶναι αἱ εὐθεῖαι τῆς δέσμης τῆς ἐχούσης κέντρον  
τὴν ἀρχὴν καὶ ἐπομένως αἱ ὀλοκληρωτικαὶ ἐπιφάνειαι εἶναι οἱ κῶνοι οἱ  
ἔχοντες κορυφὴν τὴν ἀρχὴν τῶν συντεταγμένων.

Ἐκ τῶν ἀνωτέρω δυνάμεθα λοιπὸν νὰ διατυπώσωμεν τὴν ἀκόλου-  
θον πρότασιν :

Κατὰ τὴν ἄνευ τριβῆς κίνησιν ὑλικοῦ σημείου ἐπὶ σταθερᾶς ἐπιφανείας,  
εὐρισκομένης ἐν τῷ πεδίῳ κεντρικῆς δυνάμεως, ὑπὸ τὴν ἐνέργειαν τῆς δυ-  
νάμεως ταύτης, τὸ μέτρον τῆς κινητικῆς ροπῆς, ἐπομένως δὲ καὶ τῆς ροπῆς  
τῆς ταχύτητος αὐτοῦ, ὡς πρὸς τὸ κέντρον ἀπ' οὗ ἐκπορεύεται ἡ δύναμις  
τοῦ πεδίου παραμένει κατὰ τὴν διάρκειαν τῆς κινήσεως σταθερόν, πάντοτε  
καὶ μόνον ὅταν ἡ ἐπιφάνεια εἶναι κῶνος ἔχων κορυφὴν τὸ κέντρον τοῦ πε-  
δίου ἢ σφαῖρα ἔχουσα κέντρον τὸ σημεῖον τοῦτο.

Ἐπάργει, ἄλλαις λέξεσιν, εἰς τὰς ἀνωτέρω περιπτώσεις τὸ πρῶτον ὀλο-  
κλήρωμα τοῦ συστήματος τῶν διαφορικῶν ἔξιιώσεων τῆς κινήσεως

$$(v \wedge r)^2 = C^2.$$

Περιοριζόμενοι εἰς τὴν περίπτωσιν τῆς κινήσεως ἐπὶ κωνικῆς ἐπιφα-  
νειας καὶ λαμβάνοντες ὑπ' ὄψει ὅτι τὸ μέτρον τῆς ροπῆς τῆς ταχύτητος  
ὑλικοῦ σημείου ὡς πρὸς τὴν ἀρχὴν εἶναι τὸ διπλάσιον τῆς παραγώγου, ὡς  
πρὸς τὸν χρόνον, τοῦ ἐμβαδοῦ τῆς ἐπιφανείας τῆς γραφομένης ὑπὸ τῆς δια-  
νυσματικῆς ἀκτίνος τῆς ὀριζούσης τὸ κινητὸν ἀπὸ τοῦ σημείου τούτου, δυ-  
νάμεθα καὶ ἐδῶ νὰ διατυπώσωμεν τὴν ἐντελῶς ἀνάλογον μὲ τὸ εἰς τὴν  
περίπτωσιν τῆς ἐλευθέρας κεντρικῆς κινήσεως θεώρημα τῶν ἐμβαδῶν πρό-  
τασιν :

Τὸ ἐμβαδὸν τοῦ τμήματος τῆς ἐπιφανείας τοῦ γραφομένου ὑπὸ τῆς  
ὀριζούσης τὸ κινητὸν ἀπὸ τῆς κορυφῆς αὐτῆς διανυσματικῆς ἀκτίνος εἶναι  
ἀνάλογον τοῦ χρόνου.

Εἰς τὴν περίπτωσιν δὲ καθ' ἣν ἡ δύναμις τοῦ πεδίου προέρχεται ἐκ  
δυναμικοῦ, ὁπότε, ὡς γνωστόν, ἡ ἔντασις αὐτῆς εἶναι συνάρτησις μόνης τῆς  
ἀποστάσεως τοῦ κινουμένου σημείου ἀπὸ τοῦ κέντρον τοῦ πεδίου, τῇ βοη-  
θειᾷ τοῦ ἐν λόγῳ πρώτου ὀλοκληρώματος καὶ τοῦ ἐν τῇ περιπτώσει ταύτῃ  
ἐκ τῆς ἔξιιώσεως τῆς κινητικῆς ἐνεργείας προκύπτοντος, τὸ σύστημα τῶν  
διαφορικῶν ἔξιιώσεων τῆς κινήσεως ἀνάγεται εἰς σύστημα πρώτης τάξεως.

Πράγματι: "Ἄν ὡς σύστημα ἀναφορᾶς ληφθῇ σύστημα πολικῶν ἐν  
τῷ χώρῳ συντεταγμένων μὲ πόλον τὴν κορυφὴν τῆς ἐπιφανείας, ἡ ταχύτης  
τοῦ κινητοῦ θὰ εἶναι

$$v \left( \frac{dr}{dt}, r \frac{d\theta}{dt}, r \eta \mu \theta \frac{d\varphi}{dt} \right),$$

ἢ δὲ ροπή ταύτης ὡς πρὸς τὴν ἀρχὴν

$$v \wedge r \left( 0, -r \eta \mu \theta \frac{d\varphi}{dt}, r^2 \frac{d\theta}{dt} \right) \text{ ὥστε}$$

$$(v \wedge r)^2 = r^4 \left| \left( \frac{d\theta}{dt} \right)^2 + \eta \mu \theta \left( \frac{d\varphi}{dt} \right)^2 \right| = c^2$$

ὁπόθεν

$$(6) \quad \sqrt{1 + \eta \mu \theta \left( \frac{d\varphi}{d\theta} \right)^2} \frac{d\theta}{dt} = \pm \frac{c}{r^2},$$

ἐνθα  $\varphi = \varphi(\theta)$  ἢ ἐξίσωσις τῆς κωνικῆς ἐπιφανείας εἰς τὸ ὑπ' ὄψει σύστημα συντεταγμένων.

Ἐξ ἄλλου ἂν  $\sigma(r)$  ἦ ἔντασις τῆς δυνάμεως τοῦ πεδίου καὶ  $T = \frac{1}{2} m v^2$  ἡ κινητικὴ ἐνέργεια τοῦ σημείου, ἐκ τῆς ἐξισώσεως τῆς κινητικῆς ἐνεργείας προκύπτει

$$(a) \quad T = T_0 + \int_{r_0}^r \sigma(r) dr, \quad \text{ἐνθα}$$

$T_0$  ἡ ἀρχικὴ τιμὴ τῆς κινητικῆς ἐνεργείας καὶ  $r_0$  ἡ ἀρχικὴ ἀπόστασις τοῦ σημείου ἀπὸ τῆς ἀρχῆς.

Ἐκ τῆς (a) προκύπτει

$$(β) \quad v^2 = f(r) + h,$$

ἐνθα  $f(r) = \frac{2}{m} \int \sigma(r) dr$  καὶ  $h$  σταθερά.

Ἐπειδὴ δὲ συγχρόνως εἶναι  $(v \wedge r)^2 = c^2$ , ἐνῶ

$$(γ) \quad (v \wedge r)^2 = v^2 r^2 - (v \times r)^2 = v^2 r^2 - r^2 \left( \frac{dr}{dt} \right)^2$$

ἐκ τῶν (β) καὶ (γ) προκύπτει

$$\left( \frac{dr}{dt} \right)^2 = v^2 - \frac{c^2}{r^2} = f(r) - \frac{c^2}{r^2} + h = \psi(r),$$

ὁπόθεν

$$(7) \quad dt = \pm \frac{dr}{\sqrt{\psi(r)}}.$$

Τὸ σημεῖον τοῦ ριζικοῦ ὁρίζεται ἐκ τῶν ἀρχικῶν δεδομένων τῆς κινήσεως ὅπως καὶ εἰς τὴν περίπτωσιν τῆς ἐλευθέρως κεντρικῆς κινήσεως <sup>1)</sup>.

1) Appel. Traité de Mécanique Rationnelle. tom. I. p. 388.

Αἱ ἐξισώσεις (6) καὶ (7), ἐξισώσεις πρώτης τάξεως, εἶναι αἱ διαφορικαὶ ἐξισώσεις τῆς κινήσεως· αἱ εἰς ταύτας εἰσερχόμεναι σταθεραὶ ὀρίζονται ἐκ τῶν ἀρχικῶν δεδομένων τῆς κινήσεως.

Δι' ἀπαλοιφῆς τοῦ  $dt$  μεταξὺ τῶν (6) καὶ (7) λαμβάνομεν

$$\sqrt{1 + \eta\mu. \theta \left(\frac{d\varphi}{d\theta}\right)^2} = \pm \frac{cdr}{\sqrt{\psi(r)}}$$

τὴν διαφορικὴν ἐξίσωσιν τῆς οἰκογενείας τῶν τροχιῶν, αἱ ὁποῖαι ἀντιστοιχοῦν εἰς ὀρισμένον σύστημα τιμῶν τῶν σταθερῶν  $c$  καὶ  $h$ .

Ἐὰν ἤδη ἐπὶ πλέον ὑποτεθῆ ὅτι αἱ ὀρθογωνῖοι τροχιαὶ τῶν γενετειρῶν τῆς ἐπιφανείας, καμπύλαι ὁμοίωτοι ὡς πρὸς τὴν κορυφὴν αὐτῆς, εἶναι καμπύλαι κλεισταὶ ἄνευ ἀνωμάτων σημείων, τὰ ἐκ τῆς διερευνήσεως τῶν ἐξισώσεων τῆς κινήσεως προκύπτοντα συμπεράσματα, ἰδίᾳ τὰ ἀφορῶντα τὴν μορφήν τῶν τροχιῶν αἵτινες ἀντιστοιχοῦν εἰς ὀρισμένον σύστημα τιμῶν τῶν σταθερῶν  $c$  καὶ  $h$ , εἶναι ἐν πολλοῖς ἀνάλογα μὲ τὰ εἰς τὴν ὑπὸ τὰς αὐτὰς συνθήκας ἐλευθέραν κεντρικὴν κίνησιν διατυπούμενα <sup>1)</sup>, δεδομένου ἄλλωστε ὅτι ἡ (7) εἶναι ἡ αὐτὴ μὲ τὴν εἰς τὴν περιπτῶσιν ταύτην ἐμφανιζομένην.

Ἐν πρώτοις παρατηροῦμεν ὅτι εἰς τὴν οἰκογένειαν τῶν τροχιῶν αἵτινες ἀντιστοιχοῦν εἰς τὸ ἐκλεγέν σύστημα τῶν τιμῶν τῶν σταθερῶν  $c$  καὶ  $h$ , ἀνήκουν καὶ ὅσαι τῶν ὀρθογωνίων τροχιῶν τῶν γενετειρῶν τῆς ἐπιφανείας, τῆς οἰκογενείας τῶν ὁποίων ἡ ἐξίσωσις εἶναι  $r = \text{σταθ}$ , ἀντιστοιχοῦν εἰς πολλαπλᾶς ρίζας τῆς συναρτήσεως  $\psi(r)$ .

Πράγματι: διότι ἐν τῇ περιπτώσει ταύτῃ πρέπει νὰ εἶναι συγχρόνως  $\frac{dr}{dt} = 0$  καὶ  $\frac{d^2 r}{dt^2} = 0$ . Ἄν ὁμως  $r_0$  εἶναι ἡ σταθερὰ ἀπόστασις τοῦ κινήτου ἀπὸ τῆς ἀρχῆς ἐκ τῆς (7) προκύπτει ἀφ' ἑνὸς μὲν  $\psi(r_0) = 0$  καὶ ἀφ' ἑτέρου  $\psi'(r_0) = 0$ .

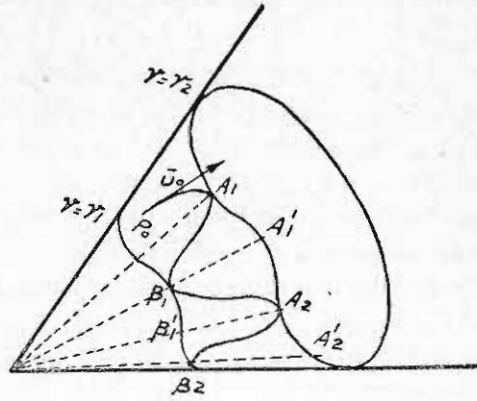
$$\text{διότι } \frac{d^2 r}{dt^2} = \frac{d}{dt} \sqrt{\psi(r)} = \frac{\psi'(r)}{\sqrt{\psi(r)}} \frac{dr}{dt} = \frac{1}{2} \psi'(r).$$

Θεωρήσωμεν ἤδη τὸ τμήμα τῆς ἐπιφανείας τὸ περιλαμβανόμενον μεταξὺ τῶν ὀρθογωνίων τροχιῶν  $r = r_1$  καὶ  $r = r_2$  τῶν γενετειρῶν, ἐνθα  $r_1$  καὶ  $r_2$  δύο ἀπλαῖ διαδοχικαὶ ρίζαι τῆς συναρτήσεως  $\psi(r)$ , ἐνῶ  $r_1 < r_2$ , ὑποθέσωμεν δὲ ὅτι  $\psi(r) > 0$  ἐν τῷ μεταξὺ τῶν ριζῶν τούτων διαστήματι, διότι ἂν  $\psi(r) < 0$  ἐν τῷ διαστήματι τούτῳ, δὲν ὑπάρχουν τροχιαὶ τοῦ κινήτου ἐν τῷ μεταξὺ τῶν δύο ἐν λόγῳ καμπύλων τμήματι τῆς ἐπιφανείας.

1) L. Lecornu. Cours de Mécanique. T. I. p. 300-305.

Ἐάν  $P_0$  (σχῆμα 1) ἡ ἀρχικὴ θέσις τοῦ κινητοῦ ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας καὶ λ. χ.  $\left(\frac{dr}{dt}\right)_0 > 0$ , τὸ σημεῖον ἀπομακρυνόμενον τῆς ἀρχῆς συναντᾷ

εἰς πεπερασμένον χρονικὸν διάστημα τὴν καμπύλην  $r=r_2$ , ἣ δὲ τροχιά αὐτοῦ ἐφάπτεται τῆς καμπύλης ταύτης· ἐπειδὴ δὲ δὲν δύναται νὰ κινηθῇ οὔτε ἐπὶ τῆς καμπύλης οὔτε πέραν αὐτῆς διότι ὅταν  $r > r_2$   $\psi(r) < 0$ , ἀπὸ τῆς θέσεως ταύτης θὰ κινηθῇ πλησιάζον πρὸς τὴν κορυφὴν μέχρις ὅτου συναντήσῃ τὴν καμπύλην  $r=r_1$  ἣς πάλιν ἐφάπτεται· ἀπὸ τῆς νέας ταύτης ἄκρας θέσεως, κινούμενον πάντοτε κατὰ τὴν φορὰν ἀπομακρύνεται τῆς κορυφῆς, εἰς τρόπον ὥστε ἡ τροχιά αὐτοῦ περιλαμβανομένη



ΣΧ. 1

πάντοτε ἐν τῷ μεταξὺ τῶν δύο καμπύλων  $r=r_1$  καὶ  $r=r_2$  τμήματι τῆς ἐπιφανείας, ἐφάπτεται διαδοχικῶς τῶν καμπύλων τούτων.

Ἐστῶσαν  $A_1, B_1, A_2, B_2$  κ. κ. ἑ. τὰ διαδοχικὰ σημεῖα ἐπαφῆς τῆς τροχιάς μετὰ τῶν δύο τούτων καμπύλων· ἂν  $t_1$  καὶ  $t_2$  οἱ ἀπαιτούμενοι χρόνοι διὰ νὰ διανυθοῦν τὰ τόξα  $A_1 B_1$  καὶ  $B_1 A_2$ , θὰ εἶναι

$$t_1 = - \int_{r_2}^{r_1} \frac{dr}{\sqrt{\psi(r)}} \quad \text{καὶ} \quad t_2 = \int_{r_1}^{r_2} \frac{dr}{\sqrt{\psi(r)}}$$

ἐπομένως  $t_1 = t_2$ · ὥστε

Τὰ μεταξὺ τῶν ἄκρων διαδοχικῶν θέσεων τοῦ σημείου ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας τόξα τῆς τροχιάς αὐτοῦ διανύονται εἰς ἴσους χρόνους.

Ἐπειδὴ δὲ τὸ ὑπὸ τῆς διανυσματικῆς ἀκτίνος, τῆς ὀριζούσης τὸ κινητὸν ἀπὸ τῆς κορυφῆς, γραφόμενον ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας ἔμβαδὸν εἶναι ἀνάλογον τοῦ χρόνου, προκύπτει ἐπίσης ὅτι καὶ τὰ ὑπὸ τῶν γενετειρῶν τῶν ἀντιστοιχοῦσάν εἰς τὰς διαδοχικὰς ἄκρας θέσεις καὶ τῶν τόξων τῆς τροχιάς περικλειόμενα τμήματα τῆς ἐπιφανείας ἔχουν ἔμβαδὰ ἴσα.

Ἐπίσης ἂν διὰ  $s_1$  καὶ  $s_2$  παραστήσωμεν ἀντιστοίχως τὰ μήκη τῶν τόξων τῶν δύο καμπύλων  $r=r_1$  καὶ  $r=r_2$  μετρονμένων ἀπὸ τινος ἀρχῆς, θὰ εἶναι

$$ds_1 = r_1 \sqrt{(d\theta)^2 + \eta\mu.{}^2\theta (d\varphi)^2} \quad \text{καὶ} \quad ds_2 = r_2 \sqrt{(d\theta)^2 + \eta\mu.{}^2\theta (d\varphi)^2}$$



και ἐκ τῶν (6) και (7)

$$ds_1 = \pm \frac{r_1 c dr}{r^2 \sqrt{\psi(r)}} \quad \text{και} \quad ds_2 = \pm \frac{r_2 c dr}{r^2 \sqrt{\psi(r)}}$$

Ἐπομένως τὰ τόξα τῶν δύο τούτων καμπύλων τὰ περιλαμβανόμενα μεταξύ τῶν γενετειρῶν  $OA_1$  και  $OB_1$  θὰ εἶναι

$$s_1 = - \int_{r_2}^{r_1} \frac{r_1 c dr}{r^2 \sqrt{\psi(r)}} \quad \text{και} \quad s_2 = - \int_{r_2}^{r_1} \frac{r_2 c dr}{r^2 \sqrt{\psi(r)}}$$

τὰ δὲ περιλαμβανόμενα μεταξύ τῶν  $OB_1$  και  $OA_2$

$$s'_1 = \int_{r_1}^{r_2} \frac{r_1 c dr}{r^2 \sqrt{\psi(r)}} \quad \text{και} \quad s'_2 = \int_{r_1}^{r_2} \frac{r_2 c dr}{r^2 \sqrt{\psi(r)'}}$$

ἦτοι  $s_1 = s'_1$  και  $s_2 = s'_2$  ἄλλαις λέξεσι :

Τὰ μεταξύ τῶν γενετειρῶν τῶν διαδοχικῶν ἄκρων θέσεων τοῦ κινή- τοῦ περιλαμβανόμενα τόξα ἐκατέρας τῶν δύο καμπύλων  $r = r_1$  και  $r = r_2$  εἶναι ἰσομήκη.

Ἐκ τῆς ιδιότητος ταύτης προκύπτει ὅτι ἡ τροχιά θὰ εἶναι καμπύλη κλειστή, τοῦ κινήτοῦ διερχομένου διὰ τῶν αὐτῶν θέσεων, ὅταν τὸ ὄλον μῆ- κος ἐκάστης τῶν δύο καμπύλων  $r = r_1$  και  $r = r_2$  εἶναι ἀκέραιον πολλα- πλάσιον τοῦ μήκους τοῦ τμήματος αὐτῆς τοῦ περιλαμβανομένου μεταξύ τῶν γενετειρῶν αἰτινες ἀντιστοιχοῦν εἰς δύο διαδοχικὰς ἄκρας θέσεις αὐτοῦ.

Σημειωτέον ὅτι τὰ ὀλοκληρώματα  $\int_{r_1}^{r_2} \frac{dr}{\sqrt{\psi(r)}}$  και  $\int_{r_1}^{r_2} \frac{dr}{r^2 \sqrt{\psi(r)}}$  εἶναι πεπερασμένα ἐφ' ὅσον  $r_1$  και  $r_2$  εἶναι ἀπλαῖ ρίζαι τῆς συναρτήσεως  $\psi(r)$ · διότι, ἐν τοιαύτῃ περιπτώσει, δυνάμεθα νὰ θέσωμεν

$$\psi(r) = (r - r_1) (r_2 - r) \psi_1(r), \quad \text{ἐνθα}$$

$\psi_1(r) > 0$  ἐν τῷ διαστήματι  $r_2 \geq r \geq r_1$ .

Ἐπομένως

$$\int_{r_1}^{r_2} \frac{dr}{\sqrt{\psi(r)}} = \int_{r_1}^{r_2} \frac{1}{\sqrt{\psi_1(r)} \sqrt{(r - r_1) (r_2 - r)}} dr < \frac{1}{\sqrt{E}} \int_{r_1}^{r_2} \frac{dr}{\sqrt{(r - r_1) (r_2 - r)}}$$

ἐνθα  $E$  τὸ ἐλάχιστον τῆς  $\psi_1(r)$  ἐν τῷ μεταξύ  $r_1$  και  $r_2$  διαστήματι· ἂν θέσωμεν

$$r = r_1 \sin^2 v + r_2 \eta \mu^2 v$$

λαμβάνομεν

$$\int_{r_1}^{r_2} \frac{dr}{\sqrt{(r - r_1) (r_2 - r)}} = 2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sqrt{\frac{r_2 - r_1}{r_2 + r_1}} dv = \pi \sqrt{\frac{r_2 - r_1}{r_2 + r_1}}$$

ώστε

$$\int_{r_1}^{r_2} \frac{dr}{\sqrt{\psi(r)}} < \frac{\pi}{\sqrt{E}} \sqrt{\frac{r_2 - r_1}{r_2 + r_1}}$$

και

$$\int_{r_1}^{r_2} \frac{dr}{r_2 \sqrt{\psi(r)}} < \frac{\pi}{r_1^2 \sqrt{E}} \sqrt{\frac{r_2 - r_1}{r_2 + r_1}} \quad \delta. \quad \xi. \quad \delta.$$

Ἐλθωμεν τέλος εἰς τὴν περιοχὴν μιᾶς διπλῆς ρίζης τῆς  $\psi(r)$ , ὑποθέτοντες μάλιστα ὅτι αὕτη περιλαμβάνεται μεταξὺ δύο ἀπλῶν ριζῶν αὐτῆς ἔστωσαν δὲ  $\rho$  ἡ διπλῆ ρίζα καὶ  $r_1, r_2$  αἱ δύο ἀπλαῖ, ἐνῶ  $r_1 < \rho < r_2$ .

Ἡ καμπύλη  $r = \rho$  ἀνήκει εἰς τὴν οἰκογένειαν τῶν τροχιῶν, ὡς ἀνωτέρω ἐδείχθη· ἐπειδὴ δὲ ἐν τῷ μεταξὺ τῶν ριζῶν  $r_1$  καὶ  $r_2$  διαστήματι ἡ συνάρτησις  $\psi(r)$  διατηρεῖ τὸ αὐτὸ σημεῖον, ἂν  $\psi(r) < 0$  ἐν τῷ διαστήματι τούτῳ, δὲν ὑπάρχει ἐν τῷ μεταξὺ τῶν δύο καμπύλων  $r = r_1$  καὶ  $r = r_2$  τμήματι τῆς ἐπιφανείας ἄλλη καμπύλη πλὴν τῆς  $r = \rho$ , ἀνήκουσα εἰς τὴν οἰκογένειαν τῶν τροχιῶν· ἀντιθέτως ἂν  $\psi(r) > 0$  ὑπάρχουν ἄπειροι.

Ἐστω λοιπὸν  $\psi(r) > 0$  ἐν τῷ διαστήματι τούτῳ· ἂν τὸ σημεῖον εὐρίσκῃται ἀρχικῶς ἐν τῷ μεταξὺ τῶν καμπύλων  $r = r_1$  καὶ  $r = \rho$  τμήματι τῆς ἐπιφανείας, εἶναι δὲ συγχρόνως  $\left(\frac{dr}{dt}\right)_0 > 0$ , τὸ  $r$  θὰ εἶναι αὐξοῦσα συνάρτησις τοῦ χρόνου καὶ ἐπομένως τὸ κινητὸν θὰ πλησιάζῃ πρὸς τὴν καμπύλην  $r = \rho$ · ἐφ' ὅσον ὁμως  $\psi(r) > 0$  ἐν τῷ ἐν λόγῳ διαστήματι δυνάμεθα νὰ θέσωμεν  $\psi(r) = (\rho - r)^2 \psi_1(r)$ , ἔνθα  $\psi_1(r) > 0$  διὰ  $r_0 \leq r \leq \rho$ , ὁπότε

$$\int_{r_0}^{\rho} \frac{dr}{\sqrt{\psi(r)}} = \int_{r_0}^{\rho} \frac{1}{\sqrt{\psi_1(r)}} \frac{dr}{\rho - r} > \frac{1}{\sqrt{M}} \int_{r_0}^{\rho} \frac{dr}{\rho - r} = \infty$$

ἔνθα  $M$  τὸ μέγιστον τῆς  $\psi_1(r)$  ἐν τῷ ἐν λόγῳ διαστήματι· ἐπειδὴ δὲ τὸ ἀνωτέρω ὀλοκλήρωμα ἰσοῦται πρὸς τὸ χρονικὸν διάστημα τὸ ἀπαιτούμενον ἵνα τὸ κινητὸν συναντήσῃ τὴν καμπύλην  $r = \rho$  προκύπτει ὅτι:

Τὸ σημεῖον παραμένει πάντοτε ἐν τῷ μεταξὺ τῶν δύο καμπύλων  $r = r_1$  καὶ  $r = \rho$  τμήματι τῆς ἐπιφανείας, συναντῶν μετὰ ἄπειρον χρόνον τὴν δευτέραν καμπύλην  $r = \rho$ .

Ἐξ ἄλλου τὸ τόξον  $s$  τῆς καμπύλης  $r = \rho$ , τὸ περιλαμβανόμενον μεταξὺ τῆς γενετείρας τῆς ἀρχικῆς θέσεως καὶ τῆς εἰς τὴν τυχοῦσαν θέσιν τοῦ κινητοῦ ἀντιστοιχοῦσης θὰ εἶναι

$$s = \int_{r_0}^{\rho} \frac{\rho c dr}{r^2 \sqrt{\psi(r)}} > \frac{c}{\rho \sqrt{M}} \int_{r_0}^{\rho} \frac{dr}{\rho - r}$$

καὶ διὰ  $r = \rho$  εἶναι  $s = \infty$ · ἐπομένως:

Ἡ τροχιά ἔχει τὴν μορφὴν σπείρας ἀσυμπίπτου τῆς καμπύλης  $r = \rho$ .

Εἰς ἐντελῶς ἀνάλογα συμπεράσματα φθάνομεν ὑποθέτοντες ἀρχικῶς τὸ σημεῖον εὐρισκόμενον ἐν τῷ μεταξὺ τῶν καμπύλων  $r = \rho$  καὶ  $r = r_2$  τμήματι τῆς ἐπιφανείας. ἑπομένως:

Ἐάν  $\rho$  διπλῆ ρίζα τῆς συναρτήσεως  $\psi(r)$  εὐρισκομένη μεταξὺ δύο ἀπλῶν ριζῶν  $r_1$  καὶ  $r_2$  αὐτῆς καὶ  $\psi(r) > 0$  ἐν τῇ περιοχῇ τῆς  $\rho$  αἱ ἐν τῷ μεταξὺ τῶν καμπύλων  $r = r_1$  καὶ  $r = r_2$  τμήματι τῆς ἐπιφανείας τροχιαὶ ἔχουν τὴν μορφήν σπειρῶν κειμένων ἐκατέρωθεν τῆς καμπύλης  $r = \rho$  καὶ ἀσυμπτῶτων αὐτῆς.

II. Ὑποθέσωμεν ἤδη ὅτι τὸ σημεῖον κινεῖται ἐπὶ τῆς ἐπιφανείας ἄνευ ἀπ' εὐθείας ἐπ' αὐτοῦ ἐνεργούσης δυνάμεως.

Ἐν τοιαύτῃ περιπτώσει, ὡς γνωστόν, ἡ κίνησις εἶναι ὁμοίομορφος, τοῦ μέτρου τῆς ταχύτητος παραμένοντος κατὰ τὴν διάρκειαν τῆς κινήσεως σταθεροῦ, ἡ δὲ τροχιά τοῦ σημείου εἶναι γεωδαισιακὴ γραμμὴ τῆς ἐπιφανείας.

Καὶ εἰς τὴν περίπτωσιν ταύτην, ἐφ' ὅσον  $F = 0$ , ὑπάρχει ἐπίσης τὸ πρῶτον ὀλοκληρώμα (5) καὶ ἑπομένως αἱ ἐξισώσεις τῆς κινήσεως θὰ προκύψουν ἐκ τῶν (6) καὶ (7) ἂν ὅπου  $\psi(r)$  θέσωμεν  $v_0^2 - \frac{c^2}{r^2}$ , ἔνθα  $v_0$  τὸ σταθερὸν μέτρον τῆς ταχύτητος τοῦ σημείου:

$$dt = \pm \frac{r dr}{\sqrt{v_0^2 r^2 - c^2}}$$

καὶ

$$\sqrt{1 + \eta\mu.^2\theta \left(\frac{d\varphi}{d\theta}\right)^2} \frac{d\theta}{dt} = \pm \frac{c}{r^2}$$

δι' ἀπαλοιφῆς δὲ τοῦ  $dt$  μεταξὺ τῶν δύο τούτων ἐξισώσεων λαμβάνομεν

$$\sqrt{1 + \eta\mu.^2\theta \left(\frac{d\varphi}{d\theta}\right)^2} d\theta = \pm \frac{cdr}{r\sqrt{v_0^2 r^2 - c^2}}$$

ὁπότεν δι' ὀλοκληρώσεως

$$\int \sqrt{1 + \eta\mu.^2\theta \left(\frac{d\varphi}{d\theta}\right)^2} d\theta = \pm \int \frac{kdr}{r\sqrt{r^2 - k^2}} + \lambda, \text{ ἔνθα } k = \frac{c}{v_0},$$

λαμβάνομεν τὴν ἐξίσωσιν τῆς ὀλογενείας τῶν γεωδαισιακῶν γραμμῶν τῆς κωνικῆς ἐπιφανείας (μὲ δύο παραμέτρους  $k$  καὶ  $\lambda$ ).

Ἐπειδὴ δέ, ὡς ἀνωτέρω ἐδείχθη, εἶναι καὶ ἐν τῇ περιπτώσει ταύτῃ  $(v_{\Delta r})^2 = c^2$ , λαμβανομένου ὑπ' ὄψει ὅτι  $|v_{\Delta r}| = v\eta\mu\omega$ , ἔνθα  $\omega$  ἡ γωνία τῶν διανυσμάτων  $v$  καὶ  $r$  ἐνῶ  $v = v_0 = \text{σταθ.}$  θὰ εἶναι

$$\eta\mu\omega = \frac{c}{v_0 r} = \frac{k}{r} \cdot \text{ἄλλαις λέξεσι:}$$

Τὸ ἡμίτονον τῆς γωνίας τὴν ὁποίαν σχηματίζει μία γεωδαισιακὴ γραμμὴ κωνικῆς ἐπιφανείας εἰς τυχὸν σημεῖον αὐτῆς μὲ τὴν διὰ τοῦ σημείου τούτου διερχομένην γενέτειραν τῆς ἐπιφανείας, εἶναι ἀντιστρόφως ἀνάλογος τῆς ἀποστάσεως τοῦ σημείου τούτου ἀπὸ τῆς κορυφῆς τῆς ἐπιφανείας.

Παρατήρησις: Ἡ ἀνωτέρω θεωρηθεῖσα ὁμοίμορφος κίνησις ἐπὶ γεωδαισιακῆς γραμμῆς κωνικῆς ἐπιφανείας, καθ' ἣν μόνη ἐπὶ τοῦ σημείου ἐνεργούσα δύναμις εἶναι ἡ κάθετος ἀντίδρασις τῆς ἐπιφανείας, κάθετος ἐπομένως καὶ ἐπὶ τὴν διανυσματικὴν ἀκτῖνα τὴν ὀρίζουσαν τὸ σημεῖον ἀπὸ τῆς κορυφῆς τῆς ἐπιφανείας, εἶναι εἰδικὴ περίπτωσις τῆς λεγομένης *καθέτου κινήσεως* (mouvement normal), καθ' ἣν ἡ ἐπιτάχυνσις τοῦ κινήτου εἶναι σταθερῶς κάθετος ἐπὶ τὴν ὀρίζουσαν τοῦτο ἀπὸ τινος σταθεροῦ κέντρου διανυσματικὴν ἀκτῖνα. Ἀνεγνωρίσθη δ' ὅτι εἰς τὴν περίπτωσιν ταύτην τὸ μέτρον τῆς κινήτικῆς ροπῆς αὐτοῦ ὡς πρὸς τὴν ἀρχὴν παραμένει κατὰ τὴν κίνησιν σταθερόν.

Δύναται ὅμως νὰ δευχθῆ γενικώτερον ὅτι εἰς τὴν περίπτωσιν καθ' ἣν ἡ κίνησις ὑλικοῦ σημείου εἶναι ὁμοίμορφος, τὸ δὲ μέτρον τῆς κινήτικῆς ροπῆς αὐτοῦ ὡς πρὸς τὴν ἀρχὴν τοῦ συστήματος ἀναφορᾶς εἶναι σταθερόν ἢ κίνησις εἶναι συγχρόνως καὶ κάθετος, ἐφ' ὅσον ἡ ἀπόστασις τοῦ σημείου ἀπὸ τῆς ἀρχῆς εἶναι μεταβλητὴ.

Πράγματι: διὰ διαφορίσεως ὡς πρὸς τὸν χρόνον τῆς σχέσεως  $(v_{\Delta r})^2 = c^2$  λαμβάνομεν

$$\frac{d}{dt}(v_{\Delta r})^2 = 2(v_{\Delta r}) \times (b_{\Delta r}) = 0 \quad \eta$$

$$\frac{d}{dt}(v_{\Delta r})^2 = 2 \left| (v_{\times b}) r^2 - (v_{\times r}) (b_{\times r}) \right| = 0$$

Ἐπειδὴ δὲ  $v_{\times b} = 0$ , τῆς κινήσεως οὔσης ὁμοιομόρφου, καὶ  $v_{\times r} \neq 0$  ἐφ' ὅσον ἐξ ὑποθέσεως  $r$  μεταβλητόν, θὰ εἶναι  $b_{\times r} = 0$ , δηλαδὴ ἡ ἐπιτάχυνσις θὰ εἶναι κάθετος ἐπὶ τὴν ἀντίστοιχον διανυσματικὴν ἀκτῖνα.